

1. ECUAȚII DIFERENȚIALE

Considerații generale

Studiul ecuațiilor diferențiale formează obiectul unui capitol foarte important al matematicii, atât datorită rezultatelor teoretice deosebit de interesante cât și pentru că ele au nenumărate aplicații în cele mai diverse domenii.

Ceea ce deosebește o ecuație diferențială de o ecuație algebrică este faptul că necunoscuta nu este un număr ci o funcție care satisface o anumită egalitate și care trebuie determinată.

Multe fenomene sunt descrise cu ajutorul ecuațiilor diferențiale obținute prin metoda cunoscută sub numele de “metoda diferențialelor. Aceasta constă în înlocuirea unor relații ce apar între creșterile infinit de mici ale unor cantități care variază în timp prin relații între diferențialele (derivatele) lor.

Spre exemplu viteza instantanee $v(t_0)$ de deplasare a unui mobil care la momentul t a parcurs distanța $s(t)$ este $v(t_0) = \lim_{t \rightarrow t_0} \frac{s(t) - s(t_0)}{t - t_0} = s'(t_0)$. La rândul său accelerația corpului la momentul t_0 este

$a(t_0) = \lim_{t \rightarrow t_0} \frac{v(t) - v(t_0)}{t - t_0} = v'(t_0) = s''(t_0)$. În relațiile ce descriu mișcarea viteza se va considera $v(t) = s'(t)$ și $a(t) = v'(t) = s''(t)$.

Exemplu : Mișcarea unui corp sub acțiunea greutateii sale și întâmpinând o rezistență a aerului proporțională cu viteza sa (acest caz corespunde vitezelor mici) poate fi descrisă cu ajutorul unei ecuații diferențiale.

Se notează $v(t)$ viteza instantanee a corpului la momentul de timp $t > 0$. Rezistența aerului va fi $R(t) = kv(t)$. Legea fundamentală a mecanicii ($\vec{F} = m\vec{a}$) conduce la relația $mg - kv(t) = mv'(t)$

care reprezintă o ecuație diferențială cu necunoscuta $v = v(t)$. Pentru a determina viteza instantanee a corpului trebuie rezolvată această ecuație.

Probleme fundamentale în teoria ecuațiilor (în general) sunt determinarea soluțiilor lor sau aproximarea acestor soluții dacă determinarea analitică nu este posibilă.

Teoria ecuațiilor diferențiale are mai multe ramuri:

- **teoria cantitativă** se ocupă de rezolvarea analitică a ecuațiilor. Sunt precizate tipurile de ecuații ale căror soluții se pot obține analitic și tehnicile de rezolvare a lor.
- **teoria calitativă** încearcă să deducă proprietățile soluțiilor, chiar dacă expresia lor analitică nu poate fi cunoscută
- **aplicarea metodelor numerice pentru aproximarea soluțiilor**

Scopul acestui capitol este prezentarea celor mai importante elemente ale teoriei cantitative a ecuațiilor diferențiale.

1.1 Considerații generale

Definiția 1. Se numește **ecuație diferențială** cu variabila independentă x , și funcția necunoscută $y = y(x)$ o egalitate de forma

$$F(x, y(x), y'(x), \dots, y^{(n)}(x)) = 0 \quad (1)$$

unde $F : D \subset R^{n+1} \rightarrow R$ este o funcție dată, continuă pe domeniul său de definiție, iar $y', y'', y^{(n)}$ sunt derivatele lui y .

Dacă ecuația (1) este scrisă sub forma

$$y^{(n)} = f(x, y(x), y'(x), \dots, y^{(n-1)}(x)) \quad (1')$$

se spune că are formă explicită.

Ecuația diferențială are ordinul " n " dacă derivata de ordin maxim care apare în ecuație este $y^{(n)}$.

Exemple:

1) $x^2 + y^2(x) = 0$ nu este ecuație diferențială, pentru că derivatele funcției necunoscute " y " nu apar în ecuație, dar $x^2 + (y''(x))^2 = 0$ este o ecuație diferențială de ordinul 2 cu funcția necunoscută " y " și variabila independentă " x ".

2) $mv'(t) + kv(t) - mg = 0$ este o ecuație diferențială de ordinul I cu necunoscuta " v " și variabila independentă " t ". Ea descrie mișcarea unui corp sub acțiunea gravitației sale și întâmpinând o rezistență a aerului proporțională cu viteza sa (funcția necunoscută, v , este viteza corpului).

3) $q'(t) = -\frac{q(t)}{C \cdot R}$ este o ecuație diferențială de ordinul I cu necunoscuta " q " și variabila independentă " t ". Ea descrie procesul de descărcare al unui condensator de capacitate C într-o rezistență R (funcția necunoscută " q " reprezintă sarcina electrică).

4) $x \cdot \ln x - y' + 3y'' - 7xy + 5x^2 y''' = 0$ reprezintă o ecuație diferențială de ordinul 3 cu necunoscuta " y " și variabila independentă " x ".

5) $(x + y + 1)dx + (x - y^2 + 3)dy = 0$ reprezintă o ecuație diferențială de ordinul I pentru că apar notațiile « dx » și « dy » asociate formal cu derivatele de ordinul I. Necunoscuta problemei trebuie precizată: dacă folosim notația $y' = dv/dx$ atunci ecuația se scrie sub forma $(x + y + 1) + (x - y^2 + 3)y' = 0$ și necunoscuta ecuației este y , dar dacă vom considera că $x' = dx/dy$ ecuația se scrie sub forma $(x + y + 1)x' + (x - y^2 + 3) = 0$ și necunoscuta ecuației este « x ».

Definiția 2 Se numește **soluție a ecuației diferențiale** (1) pe intervalul $I \subset \mathbb{R}$ orice funcție $\phi: I \rightarrow \mathbb{R}$, derivabilă de n ori pe I , care verifică ecuația, adică pentru orice $x \in I$ are loc egalitatea $F(x, \phi(x), \phi'(x), \dots, \phi^{(n)}(x)) = 0$.

Există trei tipuri de soluții:

- **Soluția generală** a ecuației (1) este soluția care depinde de x și de n constante arbitrare C_1, C_2, \dots, C_n (exact atâtea cât este ordinul ecuației), adică este de forma $y = \phi(x, C_1, C_2, \dots, C_n)$. Aceasta este *forma explicită a soluției* pentru că se precizează modul în care funcția necunoscută y depinde de variabila independentă x

Uneori soluția generală este prezentată în *formă implicită* (integrala generală a ecuației), adică $\Omega(x, y, C_1, \dots, C_n) = 0$.

Soluția generală se poate obține și sub *formă parametrică* :

$$x = f(t, C_1, \dots, C_n), \quad y = g(t, C_1, \dots, C_n)$$

- Orice soluție care se obține din soluția generală pentru anumite valori particulare ale constantelor se numește **soluție particulară**.
- Soluțiile ecuației care nu se pot obține prin acest procedeu din soluția generală se numesc **soluții singulare**.

În probleme practice, alături de ecuația diferențială trebuie considerate și condiții inițiale

$$y(x_0) = y_0, y'(x_0) = y_1, \dots, y^{(n-1)}(x_0) = y_{n-1} \quad (2)$$

Ecuația (1) împreună cu condițiile inițiale (2) formează o **problemă Cauchy**.

Soluția unei probleme Cauchy (1)+(2) se obține impunând condițiile inițiale (2) soluției generale a ecuației (1).

Exemple

1. $y' = 3x^2$ este o ecuație diferențială de ordinul I. cu necunoscuta y .

Soluția sa generală este $y: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$, $y(x) = x^3 + C$ deoarece verifica ecuația. Ea depinde de o singură constantă. $y(x) = x^3 + 1$, $y(x) = x^3 - \sqrt{2}$ sunt soluții particulare ale ecuației pentru că au fost obținute din soluția generală pentru $C = 1$, respectiv $C = -\sqrt{2}$. Există o infinitate de soluții particulare ale ecuației.

2. $y' = \sqrt{1 - y^2}$ este o ecuație diferențială de ordinul I. cu necunoscuta y și variabila independentă x .

Funcția $y: \left[C - \frac{\pi}{2}, C + \frac{\pi}{2} \right] \rightarrow \mathbb{R}$, $y(x) = \sin(x - C)$ reprezintă soluția generală a ecuației.

Funcția $y: \left[-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}\right] \rightarrow \mathbb{R}$, $y(x) = \sin x$ este soluție particulară (obținută din soluția generală pentru $C = 0$).

Funcția $y: [0, \pi] \rightarrow \mathbb{R}$, $y(x) = \sin\left(x - \frac{\pi}{2}\right) = -\cos x$ este soluție particulară (obținută din soluția generală pentru $C = \frac{\pi}{2}$).

Alte soluții particulare se pot obține în același mod, pentru fiecare domeniul de definiție fiind altul.

Ecuatia admite soluțiile singulare $y_1: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$, $y_1(x) = 1$ și $y_2: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$, $y_2(x) = -1$.

3. $y^{(5)} - 2y^{(4)} + y^{(3)} - 2y^{(2)} = 0$ este o ecuație diferențială de ordinul 5.

Soluția sa generală este $y: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$, $y(x) = C_1 + C_2x + C_3e^{2x} + C_4 \cos x + C_5 \sin x$.

$y(x) = x$, $y(x) = 3 - \sin x$ sunt exemple de soluții particulare.

4. Problema Cauchy
$$\begin{cases} y^{(4)} - 4y''' + 5y'' - 4y' + 4 = 0 \\ y(0) = 5, y'(0) = 2, y''(0) = 3, y'''(0) = 24 \end{cases}$$

are soluția $y(x) = 2xe^{2x} + 5 \cos x$. Această soluție se obține din soluția generală a ecuației diferențiale, anume $y(x) = C_1e^{2x} + C_2xe^{2x} + C_3 \cos x + C_4 \sin x$ determinând

constantele din sistemul
$$\begin{cases} y(0) = C_1 + C_3 = 5 \\ y'(0) = 2C_1 + C_2 + C_4 = 2 \\ y''(0) = 4C_1 + 4C_2 - C_3 = 3 \\ y'''(0) = 8C_1 + 12C_2 - C_4 = 24 \end{cases}$$

Soluția sistemului este $C_1 = 0, C_2 = 2, C_3 = 5, C_4 = 0$ deci soluția problemei Cauchy este $y(x) = 2xe^{2x} + 5 \cos x$

5. Soluția generală a ecuației $y \cdot \ln y + (x - \ln y) \cdot y' = 0$, satisface relația

$$2 \cdot x \cdot \ln y = \ln^2 y + C.$$

Aceasta este forma implicită a soluției.

În adevăr, prin derivarea relației anterioare obținem $2 \cdot \ln y + \frac{2x}{y} \cdot y' = 2 \cdot \ln y \cdot \frac{1}{y} \cdot y'$,

de unde rezultă $y \cdot \ln y + (x - \ln y) \cdot y' = 0$ adică faptul că funcția y satisface ecuația diferențială și deci este soluția sa generală (deoarece depinde de o constantă). Determinarea formei sale explicite este mai dificilă.

6. Soluția generală a ecuației $(4x + 3y + 3y^2) + (2xy + x)y' = 0$ satisface relația

$$x^4 + x^3 y^2 + x^3 y = C.$$

Derivând relația anterioară obținem $4x^3 + 3x^2 y^2 + 2x^3 y y' + 3x^2 y + x^2 y' = 0$ adică $x^2 \cdot [(4x + 3y + 3y^2) + (2xy + x)y'] = 0$ ceea ce arată că funcția y satisface ecuația (variabila independentă x trebuie să și ia valori nenule deci primul factor al produsului poate fi considerat nenul).

O problemă importantă în teoria ecuațiilor diferențiale este determinarea soluției generale a unei ecuații diferențiale date. Acest lucru este posibil numai pentru un număr restrâns de ecuații. Unele din aceste cazuri sunt prezentate în paragrafele ce urmează.

Exerciții propuse

1. Să se precizeze dacă funcția $y = y(x)$ este soluție a ecuației diferențiale (sau a problemei Cauchy) în următoarele cazuri. Pentru fiecare soluție să se precizeze domeniul său de definiție.

a). $y^2 + xy - x^2 y' = 0$

$$y(x) = -x / (C + \ln x)$$

b). $y' + 2xy = 2xe^{-x^2}$

$$y(x) = (x + C)e^{-x^2}$$

c). $y' - y = xy^2$

$$y(x) = 1 / (1 - x + C \cdot e^{-x})$$

d). $\begin{cases} y'' - 3y' + 2y = 0 \\ y(0) = 2, y'(0) = 3 \end{cases}$

$$y(x) = e^x + e^{2x}$$

e). $y'' - 5y' + 6y = 8 \cdot e^x$

$$y(x) = C_1 \cdot e^{2x} + C_2 \cdot e^{3x} + 4x$$

f). $\begin{cases} (2x+1)^2 y'' - 4(2x+1)y' + 8y = 0 \\ y(1) = 12, y'(1) = 14 \end{cases}$

$$y(x) = (2x+1) \cdot (2x+2)$$

2. Să se arate că soluția generală a ecuației $(x - y^2 + 3)y' + x + y + 1 = 0$, scrisă

sub formă implicită este $\frac{x^2}{2} + x + 3 \cdot y + x \cdot y - \frac{y^3}{3} = C$.

3. Să se arate că soluția problemei Cauchy $x + y \cdot y' = 0$, $y(0) = 1$ satisface relația $x^2 + y^2 = 1$. Să se precizeze forma parametrică a soluției.

4. Soluția generală a ecuației $y' = \sqrt{1 - y^2}$ este $y'' : [C - \pi/2, C + \pi/2] \rightarrow R$, $y(x) = \sin(x - C)$.

Să se scrie soluția problemei Cauchy $y' = \sqrt{1 - y^2}$, $y(3\pi/4) = 1/\sqrt{2}$

Rezolvare: Din $\sin(3\pi/4 - C) = 1/\sqrt{2}$ rezultă $C = \pi/2$ deci soluția este $y : [0, \pi] \rightarrow R$, $y(x) = \sin(x - \pi/2) = -\cos x$